

PROGRAM

6. LETNE KONFERENCE MEHATRONIKE 2017

UM-FERI, predavalnica G2-DELTA, 9:00-15:00

09:00-09:10 Otvoritev

09:10-10:30 VS Mehatronika (K. Gotlih, A. Hace)

1. J. Slemenšek, A. Rotovnik, G. Štolfa: TEKOČI TRAK IN ROBOT ROKI
2. T. Pirnat, D. Selar: RAZVOJ 3D PRINTERJA ZA MIKRO OBJEKTE
3. K. Podgoršek, D. Herceg, M. Pisnik: MONTAŽA S KOLABORATIVNO INDUSTRIJSKO ROBOTSKO ROKO UR
4. Ž. Stopar, S. Šlander, J. Novak: REKONSTRUKCIJA IN AVTOMATIZACIJA MEHANSKEGA PRIJEMALA MANIPULATORJA
5. D. Ketiš, P. Zakejšek, R. Belšak: NAČRTOVANJE IN IZDELAVA AVTONOMNEGA VOZIČKA ZA TRANSPORT ZABOJČKOV
6. J. Leskovar, M. Taužič, Ž. Vražič: PNEVMATIČNA STISKALNICA
7. M. Borovec, G. Komplet, D. Završek: RAZVOJ ODPRTEGA KRMILNEGA SISTEMA ZA MULTIKOPTERJE

10:40-13:20 UN Mehatronika (M. Rodič, U. Župerl)

1. J. Mlinarič, R. Friš, M. Bračko, T. Masilo, A. Pauko: PREDELAVA ELEKTRIČNEGA KOLESA
2. G. Časar, I. Erjavec, K. Nemec: VODENJE VIRTUALNIH PROCESOV Z UPORABO REALNEGA KRMILNIKA
3. U. Vincetič, L. Roudi, M. Petek: IZGRADNJA IN VODENJE MOBILNEGA ROBOTA S KRMILNIKOM MYRIO
4. M. Šnajder, K. Polovič: AVTONOMNI VOZIČEK – ZASNOVA PODVOZJA
5. D. Potočnik, D. Ravnak: AVTONOMNI VOZIČEK – KINEMATIKA
6. L. Šelih: AVTONOMNI VOZIČEK – KRMILJE IN SENZORJI

ODMOR 11:40-11:50

7. T. Semenič, D. Repatec: VODENJE VERTIKALNEGA HIDRAVLIČNEGA VALJA Z INDUSTRIJSKIM KRMILNIKOM
8. T. Jurak, T. Pavlovič: MINI HIDRAVLIČNI SISTEM
9. B. Recek, D. Sedonja: RAZVOJ BREŽIČNIH MODULOV ZA SISTEME HIŠNE AVTOMATIZACIJE
10. F. Tratnjek, G. Rocner: RAZVOJ INTELIGENTNEGA SISTEMA ZA DOZIRANJE TABLET
11. P. Bencak: SISTEM ZA AKTIVNO BALANSIRANJE BATERIJ
12. R. Fujs, M. Bogša: NAČRTOVANJE IN IZDELAVA SENZORJA VAN DER WAALS-OVIH IN KAPILARNIH SIL ZA NANOROBOTSKO CELICO
13. M. Kitak: GRADNJA ROBOTOV ZA PREGLED MOSTOV
14. J. Prnaver, M. Trčak: PREUČEVANJE MOŽNOSTI VODENJA IN PROGRAMIRANJA ROBOTA KUKA KR 15 KRC 1
15. R. Kotnik, U. Remic: NAČRTOVANJE IN IZDELAVA PREUSMERITVENEGA MEHANIZMA VALIČNEGA TRANSPORTERJA ZA TRANSPORT ZABOJČKOV
16. A. Kolman, A. Picej: DRUŽABNE IGRE Z ROBOTOM – ROBOTSKI MET NA KOŠ
17. D. Gošek, J. Križaj: SISTEM ZA AVTOMATIZACIJO VLEČENJA PALICE PRI KONTINUIRNEM LITJU

PROGRAM
6. LETNE KONFERENCE MEHATRONIKE 2017
UM-FERI, predavalnica G2-DELTA, 9:00-15:00

13:30-15:00 MAG Mehatronika (M. Milanovič, K. Gotlih)

M. Rodič, M. Zorman, A. Hace: EVROPSKI PROJEKT AUTOUNIVERSE

1. T. Mastnak, T. Grešak: PRIPRAVA IN NAČRTOVANJE 5 OSNE OBDELAVE NA ROBOTU ACMA XR 701
2. T. Steničnik, M. Sekirnik: LINEARNA OS S KORAČNIM IN SERVO MOTORJEM
3. M. Pinter, J. Weichardt: STIKALNI PRETVORNIK ZA ELEKTRIČNO VOZILO Z NAPAANJEM IZ BATERIJE IN SUPERKONDENZATORJA
4. L. Mesarič, D. Radočaj: HIL (HARDWARE-IN-THE-LOOP) SISTEM ZA TESTIRANJE PROGRAMSKE OPREME
5. K. Pušnik: SIMULACIJA NADZORA HRAPAVOSTI OBDELANE POVRŠINE PRI FREZANJU
6. M. Adler, D. Fister: RAZVOJ NAPREDNIH ALGORITMOV VODENJA MEHATRONSKIH SISTEMOV
7. A. Čakš, L. Jerebic: REGULACIJA SILE NA LINEARNI HIDRAVLIČNI SERVO OSI

15:00 Zaključek